

Elmélet (2p + 3p)

- Definiálja a lineáris függetlenség fogalmát. Adjon példát az egyváltozós polinomok vektorterében négy vektorból álló lineárisan független rendszerre.

*Megoldás.* A  $v_1, \dots, v_k \in V$  vektorok lineárisan függetlenek, ha  $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_k v_k = 0$  csak  $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0$  módon teljesül. Példa:  $1, x, x^2, x^3$ .

- Mondja ki a lineáris leképezések kompozíciójának mátrixáról szóló tételt.

*Megoldás.* Ha  $L_1 : V_1 \rightarrow V_2$  és  $L_2 : V_2 \rightarrow V_3$  lineáris leképezések,  $B_1, B_2, B_3$  a  $V_1, V_2, V_3$  vektorterek egy-egy bázisa,  $L_1$  mátrixa a  $B_1, B_2$  bázisokra nézve  $M_1$  és  $L_2$  mátrixa a  $B_2, B_3$  bázisokra nézve  $M_2$ , akkor az  $L_2 \circ L_1$  lineáris leképezés mátrixa a  $B_1, B_3$  bázisokra nézve  $M_2 M_1$ .

Feladatok (3 × 5p)

- Állapítsa meg, hogy a megadott egyenletrendszernek hány megoldása van az  $u, v$  valós paraméterek függvényében.

$$\begin{aligned} x_1 + 3x_2 + 2x_3 &= 1 \\ x_1 + 5x_2 + 3x_3 &= -1 \\ -2x_1 - 2x_2 + ux_3 &= -6 \\ 2x_1 + 4x_2 + 3x_3 &= v \end{aligned}$$

*Megoldás.* Végezzünk Gauss-eliminációt a kibővített mátrixon:

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & 5 & 3 & -1 \\ -2 & -2 & u & -6 \\ 2 & 4 & 3 & v \end{array} \right] \begin{array}{l} s_2 - s_1 \\ s_3 + 2s_1 \\ s_4 - 2s_1 \\ \sim \end{array} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & 4 & 4+u & -4 \\ 0 & -2 & -1 & -2+v \end{array} \right] \begin{array}{l} s_3 - 2s_2 \\ s_4 + s_2 \\ \sim \end{array} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2+u & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -4+v \end{array} \right]$$

A paraméterértékektől függően az utolsó két sor között lehet csupa 0, de ezt elhagyva már lépcsős alakban van a mátrix, tehát leolvashatjuk az együtthatómátrix és a kibővített mátrix rangját.

Az együtthatómátrix rangja 2 ha  $u = -2$ , egyébként 3. A kibővített mátrix rangja 2, ha  $u = -2$  és  $v = 4$ , 4, ha  $u \neq -2$  és  $v \neq 4$ , egyébként 3. Tehát ha  $v \neq 4$ , akkor nincs megoldás, ha  $v = 4$  és  $u \neq -2$ , akkor pontosan egy megoldás van, ha viszont  $v = 4$  és  $u = -2$ , akkor végtelen sok megoldás van.

- Határozza meg az

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 4 & 3 & -2 \\ 4 & 4 & -3 \end{bmatrix}$$

mátrix sajátértékeit és sajátvektorait.

*Megoldás.*  $A - \lambda I$  determinánsát az első sor szerinti kifejtéssel érdemes kiszámítani:

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) &= \begin{vmatrix} -1 - \lambda & 0 & 0 \\ 4 & 3 - \lambda & -2 \\ 4 & 4 & -3 - \lambda \end{vmatrix} = (-1 - \lambda) \begin{vmatrix} 3 - \lambda & -2 \\ 4 & -3 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= (-1 - \lambda) ((3 - \lambda)(-3 - \lambda) - (-2) \cdot 4) = (-1 - \lambda)(-9 + \lambda^2 + 8) = -(\lambda + 1)^2(\lambda - 1), \end{aligned}$$

tehát a sajátértékek  $\lambda = 1$  (egyszeres) és  $\lambda = -1$  (kétszeres).

A  $\lambda = 1$  sajátértékhez tartozó sajátvektorok

$$\left[ \begin{array}{ccc} -2 & 0 & 0 \\ 4 & 2 & -2 \\ 4 & 4 & -4 \end{array} \right] \begin{array}{l} s_2 + 2s_1 \\ s_3 + 2s_1 \\ \sim \end{array} \left[ \begin{array}{ccc} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 4 & -4 \end{array} \right] s_3 \sim 2s_2 \left[ \begin{array}{ccc} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \end{array} \right] \begin{array}{l} -\frac{1}{2}s_1 \\ \frac{1}{2}s_2 \\ \sim \end{array} \left[ \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$$

alapján  $[0 \ t \ t]^T, t \neq 0$ .

A  $\lambda = -1$  sajátértékhez tartozó sajátvektorok

$$\left[ \begin{array}{ccc} 0 & 0 & 0 \\ 4 & 4 & -2 \\ 4 & 4 & -2 \end{array} \right] \sim [2 \ 2 \ -1]$$

alapján  $[-s + \frac{1}{2}t \ s \ t]^T$ , ahol  $ts \neq 0$ .

3. Határozza meg az  $e^{3x}y' = y^2 + 2y + 1$  differenciálegyenlet általános megoldását. Oldja meg az egyenletet  $y(0) = 2$  és  $y(-5) = -1$  kezdeti feltételek mellett is.

*Megoldás.* Az egyenlet szétválasztható, átrendezve

$$\frac{y'}{(y+1)^2} = e^{-3x},$$

ennek mindkét oldalát integráljuk:

$$\int \frac{y'}{(y+1)^2} dx = \int (y+1)^{-2} dy = -(y+1)^{-1} = -\frac{1}{3}e^{-3x} + C,$$

amiből az általános megoldás

$$y(x) = \frac{1}{\frac{1}{3}e^{-3x} + C} - 1.$$

Az  $y(0) = 2$  kezdeti feltétel akkor teljesül, ha

$$2 = \frac{1}{\frac{1}{3} + C} - 1,$$

azaz  $C = 0$ , tehát a megoldás  $y(x) = 3e^{3x} - 1$ .

Az  $y(-5) = -1$  kezdeti feltételt nem lehet az általános megoldásból  $C$  megválasztásával teljesíteni. Ennek az az oka, hogy az átrendezéskor elosztottuk az egyenletet az  $(y+1)^2$  tényezővel, ami  $y = -1$  esetén 0. Az eredeti egyenlet jobb oldala 0, ha  $y = -1$ , tehát az  $y(x) = -1$  konstans függvény oldja meg  $y(-5) = -1$  kezdeti feltételek mellett.